

# 2015年度実力テスト(基礎物理問題)

2016年1月7日(木)

16:20~17:20 60分

## 解答上の注意

- ・すべての解答用紙に学生番号・氏名を記入すること。
- ・答えは解答用紙の受験科目の該当項目に○をつけ、問題番号を記入し、一枚の解答用紙に一問の答えを記入すること。ただし、解答欄が不足する場合は裏面を使ってよい。その場合にはその旨を表面に明記すること。
- ・解答用紙はすべて提出すること。解答用紙が綴じてある場合には綴じたままの状態で提出すること。
- ・途中退出は不可とする。

物理基礎 1

重力定数（万有引力定数）を  $G$  とする。下図のように原点  $O$  にある惑星（質量  $M$ ）のまわりを人工衛星  $S$ （質量  $m$ ）が反時計周りに周回している。惑星と人工衛星は質点として扱うことができ、また、 $M \gg m$  であるため、惑星は原点  $O$  から動かないとみなせる。このとき、 $S$  の位置を図のように、時刻  $t$  での  $O$  からの距離（動径距離） $r(t)$  と方位角  $\phi(t)$  を用いた 2 次元極座標系を用いて表すことにする。

下記の間 (1) ~ (7) に答えよ。

(1)  $S$  の動径方向の速度と加速度  $v_r(t)$ 、 $a_r(t)$ 、および方位角方向の速度と加速度  $v_\phi(t)$ 、 $a_\phi(t)$  を  $r(t)$  と  $\phi(t)$ 、およびその導関数を用いて表せ。

(2)  $S$  の座標が  $(r(t), \phi(t))$  の時の動径方向および方位角方向の  $S$  の運動方程式を書け。

(I) はじめ  $S$  は軌道半径  $R$  の円軌道を一定の速さ  $v_0$  で周回していた。

(3)  $v_0$  を  $R$  の関数として表せ。

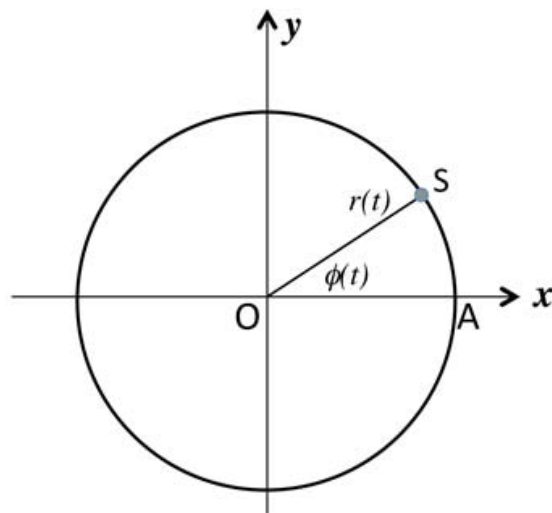
(II) 図中の点  $A(R, 0)$  でガスを逆噴射し  $S$  は速さを  $\frac{2}{\sqrt{5}}v_0$  に減速（デブースト）した。ただし、速度の方向は変化せず、このとき噴射したガスの質量は無視できるものとする。

(4) 重力は保存力であるから、減速後、 $S$  の力学的エネルギー  $E$  は保存する（一定である）。減速直後の  $E$  を  $v_0$  を用いて表せ。

(5)  $S$  が新しい軌道に移行した後、 $S$  の  $O$  に関する角運動量  $\vec{l}$  が保存する（一定である）ことを (2) で答えた運動方程式をもとに示せ。

(6)  $l = |\vec{l}|$  を  $v_0$  を用いて表せ。

(7)  $S$  が再び  $x$  軸を通過する（すなわち  $\phi = \pi$ ）ときの動径距離と速さを  $r_1$ 、 $v_1$  とする。 $\frac{r_1}{R}$  と  $\frac{v_1}{v_0}$  を求めよ。



## 実力試験問題

### 2 電磁気学

真空中の電場について以下の問に答えなさい。なお真空の誘電率は  $\epsilon_0$  である。

(i) 原点に点電荷  $Q$  がある。適当な基本ベクトル系を使って、この電荷が作る電場を書きなさい。

(ii) 点  $\vec{r}_1$  に点電荷  $Q_1$  が、点  $\vec{r}_2$  に点電荷  $Q_2$  が、 $\cdots$  点  $\vec{r}_i$  に点電荷  $Q_i$  が、 $\cdots$  点  $\vec{r}_n$  に点電荷  $Q_n$  がある。この  $n$  個の点電荷が点  $\vec{r}$  に作る電場を求めなさい。

(iii) 連続電荷分布  $\rho(\vec{r}')$  が点  $\vec{r}$  に作る電場を積分記号を使って表しなさい。(クーロンの法則)

(iv) x-y 平面に一様な電荷密度  $\sigma_0[\text{C}/\text{m}^2]$  で分布した電荷（無限平面電荷）の作る電場を求めなさい。

### ③ 量子力学

バネにつながれている粒子が  $x$  軸方向にのみ運動する 1 次元調和振動子を考える。粒子の質量を  $m$ 、バネのばね定数を  $k = m\omega^2$ 、釣り合いの位置を  $x = 0$  とすると、ハミルトニアンは

$$\hat{\mathcal{H}} = \frac{\hat{p}^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 x^2$$

であらわされる。ここで、 $\hat{p} = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x}$  は運動量演算子である。このとき、基底状態の波動関数は、長さの次元を持ったパラメータ  $a$  を用いて  $\varphi_a(x) = N \exp\left[-\frac{1}{2}\left(\frac{x}{a}\right)^2\right]$  で表されることが知られている。ここで  $N$  は規格化定数である。

以下の問に答えよ。ただし、ガウス積分の公式

$$\int_{-\infty}^{\infty} \exp(-z^2) dz = \sqrt{\pi}, \quad \int_{-\infty}^{\infty} z^2 \exp(-z^2) dz = \sqrt{\pi}/2$$

を用いてもよい。

問 A： 以下の手順で、波動関数  $\varphi_a$  の性質について調べよ。

A1)  $\varphi_a(x)$  を規格化せよ。

A2)  $\varphi_a(x)$  で表される状態について、期待値  $\langle x \rangle$ 、 $\langle x^2 \rangle$ 、 $\langle \hat{p} \rangle$  および  $\langle \hat{p}^2 \rangle$  を求めよ。

問 B： 以下の手順で、シュレディンガー方程式を解け。

B1) シュレディンガー方程式を記せ。

B2)  $\varphi_a$  がシュレディンガー方程式の解となるように、 $a$  の値を定めよ。

B3) 上で求めた  $\varphi_a$  に対するエネルギーの値  $E$  が基底状態のエネルギーである。  $E$  はどのような値をとるか。

問 C： 不確定性原理について答えよ。

C1)  $\Delta x^2 = \langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2$ 、 $\Delta p^2 = \langle \hat{p}^2 \rangle - \langle \hat{p} \rangle^2$  と定義する。これらを用いて不確定性原理について説明せよ。

C2) 問 A2) の結果を用いて、 $\varphi_a$  で表される状態における  $\Delta x^2$  および  $\Delta p^2$  がパラメータ  $a$  に対してどのように振る舞うかを示せ。これを問 C1) と関連づけて説明せよ。

C3) 古典力学においては、この系の基底状態のエネルギーは  $E = 0$  である。しかし、問 B3) の結果から、量子力学においては  $E \neq 0$  である。このことについて説明せよ。